

This Page Is Inserted by IFW Operations  
and is not a part of the Official Record

## **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

**IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.**

**As rescanning documents *will not* correct images,  
please do not report the images to the  
Image Problem Mailbox.**

## Lathe with secondary spindle

**Patent number:** EP0999002  
**Publication date:** 2000-05-10  
**Inventor:** DENKENA BEREND DR (DE); ABENS GUY (FR)  
**Applicant:** GILDEMEISTER DREHMASCHINEN GMB (DE)  
**Classification:**  
- international: B23B3/30; B23Q39/04  
- european: B23B3/16D1, B23Q39/04C  
**Application number:** EP19990120509 19991015  
**Priority number(s):** DE19981051228 19981106

**Also published as:**

DE19851228 (A1)  
EP0999002 (B1)

**Cited documents:**

DE3817161  
JP1121103

**Abstract of EP0999002**

The lathe has a fixed-position main spindle (1) and a counter-spindle (2) moving in the Z direction. It has two tool carriers (8, 9) on cross carriages (6, 7) able to move in the Z and X directions. The tailstock (3) is adjustable in the spindle axis direction and can move in the Z direction. The counter-spindle and tailstock are on a common cross carriage (5) able to move in the Z and X directions. The tailstock tip (3b) can also move in the Z direction.

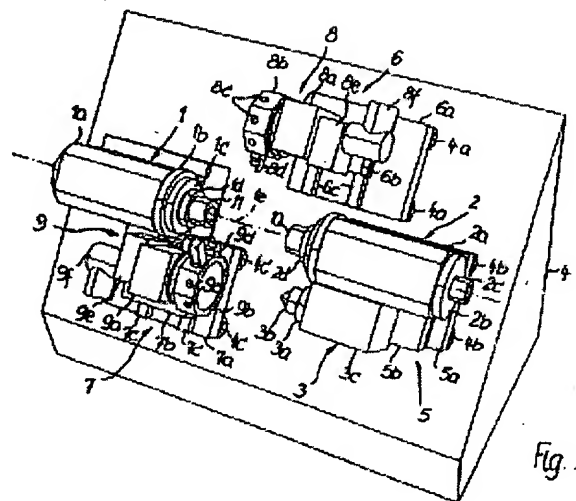


Fig. 1

Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

(19)



Europäisches Patentamt

European Patent Office

Office européen des brevets



(11)

EP 0 999 002 A1

(12)

## EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG

(43) Veröffentlichungstag:  
10.05.2000 Patentblatt 2000/19

(51) Int. Cl.7: B23B 3/30, B23Q 39/04

(21) Anmeldenummer: 99120509.7

(22) Anmeldetag: 15.10.1999

(84) Benannte Vertragsstaaten:  
AT BE CH CY DE DK ES FI FR GB GR IE IT LI LU  
MC NL PT SE  
Benannte Erstreckungsstaaten:  
AL LT LV MK RO SI

(72) Erfinder:  
• Denkena, Berend, Dr.  
33415 Verl (DE)  
• Abens, Guy  
91150 Reimvilliers (FR)

(30) Priorität: 06.11.1998 DE 19851228

(74) Vertreter:  
Thielking, Bodo, Dipl.-Ing. et al  
Gadderbaumer Strasse 14  
33602 Bielefeld (DE)

(71) Anmelder:  
Gildemeister Drehmaschinen GmbH  
33689 Bielefeld (DE)

### (54) Drehmaschine mit Gegenspindel

(57) Eine Drehmaschine mit einer ortsfesten Hauptspindel (1) und einer in Z-Richtung verfahrbaren Gegenspindel (2) weist zwei auf Kreuzschlitten (6; 7) in Z- und X-Richtung verfahrbare Werkzeugträger (8; 9), die beiderseits der Drehachse (1a) angeordnet sind, und einen Reitstock (3) auf, der in die Spindelachsrichtung

stellung verstellbar und in Z-Richtung verfahrbar ist. Die Gegenspindel (2) und der Reitstock (3) sind auf einem gemeinsamen in Z- und X-Richtung verfahrbaren Kreuzschlitten (5) angeordnet und die Reitstockspitze (3b) ist zusätzlich in Z-Richtung verfahrbar.

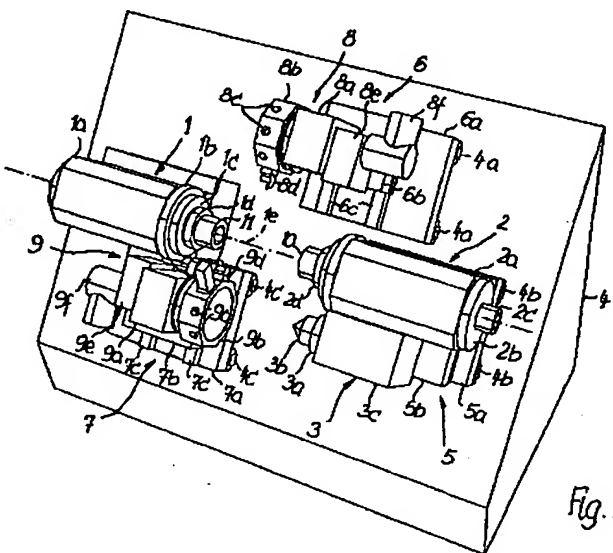


Fig. 1

EP 0 999 002 A1

## Beschreibung

[0001] Die Erfindung betrifft eine Drehmaschine nach dem Oberbegriff des Patentanspruchs 1.

[0002] Eine bekannte Drehmaschine dieser Art (JP 1-121 103 A) weist eine Gegenspindel und einen Reitstock auf, die parallel zueinander in einem gemeinsamen Gehäuse gelagert sind. Das Spannfutter der Gegenspindel und die Reitstockspitze weisen zu entgegengesetzten Seiten des Gehäuses, das in Spindelachsrichtung verfahrbar und um eine zur Spindelachsrichtung senkrechte Achse verschwenkbar ist, um entweder die Gegenspindel oder die Reitstockspitze in fluchtende Gegenüberstellung zur Hauptspindel zu bringen.

[0003] Mit der bekannten Drehmaschine sollen einerseits kurze Werkstücke auf Vor- und Rückseite oder andererseits lange Werkstücke bearbeitet werden, die im Spannfutter der Hauptspindel gespannt und durch die Reitstockspitze an ihrem gegenüberliegenden Ende abgestützt werden müssen. Die gleichzeitige Bearbeitung eines von dem Reitstock abgestützten, ersten Werkstücks und eines von der Gegenspindel gehaltenen, zweiten Werkstücks ist nicht möglich.

[0004] Es ist weiterhin eine Drehmaschine mit einer Gegenspindel bekannt (DE 30 35 451 A1), bei der das eine Ende eines langen Werkstücks bearbeitet wird, während es in der Hauptspindel gehalten wird, und bei der das gegenüberliegende Ende des Werkstücks bearbeitet wird, während es in der Gegenspindel gehalten wird. Bei dieser Drehmaschine kann der zwischen den bearbeiteten Enden liegende Bereich des Werkstücks bearbeitet werden, während das Werkstück gleichzeitig in der Hauptspindel und in der Gegenspindel eingespannt ist.

[0005] Auch bei dieser Drehmaschine ist jedoch ein gleichzeitiges Bearbeiten des Außenumfangs langer Werkstücke und eines Endes eines nachfolgenden oder vorausgehenden Werkstücks nicht möglich. Die Abstützung eines schlanken Werkstücks mittels eines Reitstocks ist nicht vorgesehen.

[0006] Ausgehend von dem eingangs erwähnten Stand der Technik liegt der Erfindung die Aufgabe zugrunde, auch bei schlanken Werkstücken eine gleichzeitige Bearbeitung aufeinanderfolgender Werkstücke zu ermöglichen.

[0007] Die Lösung der Aufgabe erfolgt mit den Merkmalen des Patentanspruchs 1.

[0008] Die erfindungsgemäße Drehmaschine erlaubt die Bearbeitung eines teilweise vorbearbeiteten Werkstücks in der Gegenspindel, während gleichzeitig ein zwischen Hauptspindel und Reitstock eingespanntes Werkstück bearbeitet wird. Dadurch verkürzt sich die Bearbeitungszeit erheblich. Die Abstützung des Werkstücks mittels eines Reitstocks erhöht die Genauigkeit, weil der Außenumfang des Werkstücks ohne Schnitturnbrechung bis auf das im Spannfutter der Hauptspindel gehaltenen Werkstückende überdreht wer-

den kann. Schließlich entfällt die bei gleichzeitig in Haupt- und Gegenspindel gespannten Werkstücken notwendige Spindelsynchronisation der Werkstückspindelantriebe.

[0009] Vorteilhafte Ausgestaltungen der Erfindung ergeben sich aus den Unteransprüchen.

[0010] Eine bevorzugte Ausführungsform der Erfindung wird nachstehend anhand der Zeichnungen im einzelnen beschrieben. Es zeigen:

Figur 1 - eine schematische perspektivische Darstellung einer Drehmaschine;

Figur 2 - eine schematische Draufsicht senkrecht zur Führungsbahnebene der Drehmaschine nach Fig. 1 während der Bearbeitung eines in der Gegenspindel und eines in der Hauptspindel gespannten Werkstücks;

Figur 3 - eine schematische Draufsicht gemäß Fig. 2 während der durch die Werkzeuge zweier Werkzeugträger erfolgenden Bearbeitung eines mit einem Reitstock abgestützten Werkstücks;

Figur 4 - eine schematische Draufsicht nach Fig. 2 während der gleichzeitigen Bearbeitung eines in der Gegenspindel gespannten und eines durch den Reitstock abgestützten Werkstücks.

[0011] Auf einem Maschinenbett 4 einer Drehmaschine ist eine Hauptspindel 1 unverschieblich befestigt. Gegenüberliegend zur Hauptspindel 1 ist eine Gegenspindel 2 angeordnet, deren Spannfutter 2d dem Spannfutter 1d der Hauptspindel 1 zugewandt ist. Auf einander gegenüberliegenden Seiten der Drehachse 1e der Hauptspindel 1 sind je ein Werkzeugträger 8 und 9 auf je einem Kreuzschlitten 6 und 7 numerisch gesteuert verfahrbar angeordnet.

[0012] Die Gegenspindel 2 ist ebenfalls auf einem Kreuzschlitten 5 befestigt, der in Richtung der Drehachse 1e und senkrecht dazu verschieblich ist. Auf dem Kreuzschlitten 5 ist auch ein in Z-Richtung verschieblicher Reitstock 3 angeordnet. Der Reitstock 3 wird gemeinsam mit der Gegenspindel 2 von dem Kreuzschlitten 5 verschoben und ist in Richtung der Drehachse 1e mindestens in zwei Endlagen verfahrbar.

[0013] Das Drehmaschinenbett 4 weist Längsführungen 4b auf, die einen Z-Schlitten 5a führen. Auf dem Z-Schlitten 5a ist ein X-Schlitten 5b quer zur Drehachse 1e verschieblich geführt. Auf dem X-Schlitten 5b ist die Gegenspindel 2 mit ihrem Gehäuse 2a befestigt. Neben der Gegenspindel 2 ist der in Z-Richtung verfahrbare Reitstock 3 auf dem X-Schlitten 5b gelagert. Die Verfahrbarkeit des Reitstocks 3 in Z-Richtung wird entweder durch nicht dargestellte, auf dem X-Schlitten 5b selbst vorgesehene Längsführungen ermöglicht oder durch an dem Gehäuse 2a vorgesehene, ebenfalls nicht dargestellte Längsführungen für in Reitstockgehäuse

3c.

[0014] In dem Reitstockgehäuse 3c ist ein Pinole 3a längsverschieblich geführt, die an ihrem der Hauptspindel 1 zugewandten Ende eine frei drehbar gelagerte Reitstockspitze 3b trägt. Es ist nicht in allen Fällen nötig, den gesamten Reitstock in Z-Richtung verfahrbar zu machen. Vielmehr kann es ausreichen, das Reitstockgehäuse 3c fest auf dem X-Schlitten 5b und die Verfahrbarkeit der Reitstockspitze in Z-Richtung durch die Verfahrbarkeit der Pinole 3a selbst zu erzeugen, die dann einen ausreichenden Ausfahrweg in Z-Richtung aufweisen muß.

[0015] Hauptspindel 1 und Gegenspindel 2 sind weitgehend identisch als integrierte Motorspindeln ausgeführt. In einem Hauptspindelgehäuse 1a ist eine Drehspindel 1c drehbar gelagert, die von einem sie umgebenden Hauptspindelantrieb 1b rotierend angetrieben wird. An dem Flansch der Drehspindel 1c ist ein Spannfutter 1d befestigt, das ein zu bearbeitendes Werkstück 11 spannt.

[0016] In dem Gehäuse 2a der Gegenspindel 2 ist eine Drehspindel 2c, die ein Spannfutter 2d zur Aufnahme eines Werkstücks 10 trägt, gemeinsam mit ihrem Gegenspindelantrieb 2b untergebracht.

[0017] Ein Z-Schlitten 6a des Kreuzschlittens 6 ist auf Längsführungen 4a des Drehmaschinenbettes 4 geführt. Er trägt Planführungen 6c für den X-Schlitten 6b, auf dem der obere Werkzeugträger 8 angeordnet ist. Der Werkzeugträger 8 ist als Werkzeugrevolver 8a mit einer Revolverscheibe 8b zur Aufnahme der Werkzeughalter 8d in Werkzeugaufnahmen 8c ausgebildet. Die Werkzeugaufnahmen 8c sind am Außenumfang der Revolverscheibe 8b angeordnet, die von einem Schaltantrieb 8e in unterschiedliche Drehlagen geschwenkt werden kann. In die Werkzeugaufnahmen 8c können sowohl von einem Werkzeugantrieb 8f rotierend antreibbare Werkzeuge 8g als auch Drehwerkzeuge 8h eingesetzt werden.

[0018] Ein Z-Schlitten 7a des unteren Kreuzschlittens 7 ist auf Längsführungen 4c des Drehmaschinenbettes 4 geführt. Er trägt quer zur Drehachse 1e verlaufende Planführungen 7c, auf denen ein X-Schlitten 7b verschieblich gelagert ist.

[0019] Der als Werkzeugrevolver 9a ausgebildete Werkzeugträger 9 ist auf dem X-Schlitten 7b befestigt. Seine Revolverscheibe 9b wird durch einen Schaltantrieb 9e um eine zur Drehachse 1e parallele Achse geschaltet. In Werkzeugaufnahmen 9c der Revolverscheibe 9b können sowohl feststehende Drehwerkzeuge 9h als auch durch einen Werkzeugantrieb 9f rotierend antreibbare Werkzeuge 9g mit Werkzeughaltern 9d eingesetzt werden.

[0020] Das Werkstück 10 wird nach seiner Bearbeitung in der Hauptspindel 1 von der in fluchtender Gegenüberstellung zur Hauptspindel 1 befindlichen Gegenspindel 2 übernommen. Hierzu wird diese von dem Z-Schlitten 5a so weit in Richtung auf die Hauptspindel 1 vorgeschoben, daß das Spannfutter 2d das im

Bedarfsfall noch abzusteckende Werkstück 10 ergreifen kann. Nachdem das Werkstück 10 im Spannfutter 2d gespannt und das Spannfutter 1d der Hauptspindel 1 gelöst wurde, wird die Gegenspindel 2 in ihre rückwärtige Lage zurückgezogen (vgl. Fig. 1).

[0021] Das anschließend zu bearbeitende Werkstück 11 kann nun durch eine Bohrung der Hauptspindel 1 nachgeschoben werden, sofern es sich um einen Abschnitt einer Werkstoffstange handelt. Alternativ kann ein Wellenteil in das Spannfutter 1d der Hauptspindel 1 eingesetzt werden. Die Gegenspindel 2 wird durch den X-Schlitten 5b quer zur Drehachse 1e soweit verschoben, daß die Reitstockspitze in der Drehachse 1e liegt. In dieser Lage wird das eine Ende des Werkstücks 11 von den Werkzeugen des Werkzeugträgers 9 bearbeitet: Es wird beispielsweise eine Zentrierbohrung zur Aufnahme der Reitstockspitze 3b in die Stirnfläche des Werkstücks 11 eingebracht. Währenddessen wird das Werkstück 10 an seinem vorherigen Einspannende von einem der der Gegenspindel zugewandten Werkzeuge 8g des Werkzeugträgers 8 fertiggestellt (vgl. Fig. 2).

[0022] Nachdem die Zentrierbohrung fertiggestellt ist, wird der Reitstock 3 auf dem X-Schlitten 5b durch den Antrieb 3d in seine vordere Position verschoben, in der die Reitstockspitze 3b kurz vor dem Werkstück 11 steht. Sollte diese Position durch den Vorschubweg des Reitstocks 3 nicht erreicht werden können, so kann der Z-Schlitten 5a um den fehlenden Betrag verfahren werden. Durch das Verfahren des Reitstocks 3 in seine vorgeschobene Position verbleibt in Spindelachsrichtung vor der Gegenspindel 2 genügend Raum, um das Werkstück 10 weiter bearbeiten und um, wie in Fig. 3 gezeigt, das Werkstück 11 kollisionsfrei mit einem Drehwerkzeug 8h des Werkzeugträgers 8 am Außenumfang bearbeiten zu können.

[0023] Die Reitstockspitze 3b wird durch einen nicht dargestellten Vorschubantrieb der Pinole 3a in die Zentrierbohrung gepreßt. Bei dieser Konfiguration der Drehspindeln 1c und 2c und des Reitstocks 3 kann das Werkstück 11 von den Werkzeugen 8h und 9h beider Werkzeugträger 8 und 9 gleichzeitig bearbeitet werden, wobei sich die auf das Werkstück 11 wirkenden Abdrängkräfte gegenseitig aufheben. Die Genauigkeit der Bearbeitung wird daher nicht nur wegen der Abstützung durch den Reitstock 3 sondern auch durch die Art der möglichen Bearbeitung verbessert.

[0024] Fig. 4 zeigt die Bearbeitung am Außenumfang je eines von der Hauptspindel 1 rotierend angetriebenen Werkstücks 11 und eines von der Gegenspindel 2 rotierend angetriebenen Werkstücks 10 von unterschiedlichen Werkzeugträgern 8 und 9 aus. In dem gezeigten Beispiel werden Querbearbeitungen mit rotierend angetriebenen Werkzeugen 8g und 9g vorgenommen. Die an beiden Drehspindeln 1c und 2c einsetzbaren Werkzeugträger 8 und 9 können außer in X- und Z-Richtung auch in der zur X- und Z-Richtung senkrechten Y-Richtung verfahrbar sein, um außermittig

Bohrungen und Schlüsselflächen an von beiden Drehspindeln 1c und 2c gehaltenen Werkstücken 10 und 11 fertigen zu können.

[0025] Die nicht dargestellten Vorschubantriebe der Kreuzschlitten 6 und 7 für die Werkzeugträger 8 und 9 sowie des Z-Schlittens 5a der Gegenspindel 2 sind in üblicher Weise numerisch gesteuert. Als Antriebe zur Verschiebung des X-Schlittens 5b der Gegenspindel 2, des Reitstocks 3 relativ zur Gegenspindel 2 und der Reitstockpinole können einfache und kostengünstige Positionierantriebe dienen, die nur jeweils zwei Endpositionen anfahren können, weil Zwischenpositionen nicht benötigt werden.

#### Patentansprüche

1. Drehmaschine mit einer ortsfesten Hauptspindel (1), einer in Z-Richtung verfahrbaren Gegenspindel (2) mit zwei auf Kreuzschlitten (6; 7) in Z- und X-Richtung verfahrbaren Werkzeugträgern (8; 9), die beiderseits der Drehachse (1e) angeordnet sind, und mit einem Reitstock (3), dessen Reitstockspitze (3b) in die Spindelachsrichtung verstellbar und in Z-Richtung verfahrbar ist, dadurch gekennzeichnet,

daß die Gegenspindel (2) und der Reitstock (3) auf einem gemeinsamen in Z- und X-Richtung verfahrbaren Kreuzschlitten (5) angeordnet sind und die Reitstockspitze (3b) zusätzlich in Z-Richtung verfahrbar ist.

2. Drehmaschine nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet,

daß der Reitstock (3) in Z-Richtung verfahrbar ist.

3. Drehmaschine nach Anspruch 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet,

daß der Antrieb des X-Schlittens (5b) für die Gegenspindel (2) und den Reitstock (3) zum Verschieben zwischen lediglich zwei Festpositionen derart ausgebildet ist, daß wahlweise der Reitstock (3) oder die Gegenspindel (2) mit der Drehachse (1e) der Hauptspindel (1) fluchten.

4. Drehmaschine nach einem oder mehreren der Ansprüche 1 bis 3, dadurch gekennzeichnet,

daß der Antrieb (3d) des Reitstocks (3) in Z-Richtung zum Verschieben zwischen lediglich zwei Festpositionen ausgebildet ist.

5. Drehmaschine nach einem oder mehreren der

Ansprüche 1 bis 4, dadurch gekennzeichnet,

daß die Längsführung des Reitstocks (3) auf dem Gehäuse (2a) der Gegenspindel (2) angeordnet ist.

6. Drehmaschine nach einem oder mehreren der Ansprüche 1 bis 5, dadurch gekennzeichnet,

daß die Pinole (3a) des Reitstocks (3) in Z-Richtung in einem Reitstockgehäuse (3c) verfahrbar gelagert ist.

7. Drehmaschine nach einem oder mehreren der Ansprüche 1 bis 6, dadurch gekennzeichnet,

daß mindestens einer der mit Kreuzschlitten (6; 7) verfahrbaren Werkzeugträger (8; 9) als Werkzeugrevolver (8a; 9a) ausgebildet ist.

8. Drehmaschine nach einem oder mehreren der Ansprüche 1 bis 7, dadurch gekennzeichnet,

daß mindestens einer der Werkzeugrevolver (8a; 9a) auch in Y-Richtung verfahrbar ist.

9. Drehmaschine nach einem oder mehreren der Ansprüche 1 bis 8, dadurch gekennzeichnet,

daß jeder Werkzeugrevolver (8a; 9a) zur Bearbeitung von an Hauptspindel (1) und Gegenspindel (2) gehaltenen Werkstücken (11 und 10) ausgebildet ist.

10. Drehmaschine nach einem oder mehreren der Ansprüche 1 bis 9, dadurch gekennzeichnet,

daß der in Y-Richtung verfahrbare Werkzeugrevolver (8a) in einer senkrecht zur Drehachse (1e) der Hauptspindel (1) verschobenen Position zur Bearbeitung eines von der Gegenspindel (2) gehaltenen Werkstücks (10) ausgebildet ist.

11. Drehmaschine nach einem oder mehreren der Ansprüche 1 bis 10, dadurch gekennzeichnet,

daß mindestens einer der Werkzeugrevolver (8a; 9a) eine parallel zur Drehachse (1e) schaltbare Revolverzscheibe (8b; 9b) aufweist, die Aufnahmen (8c; 9c) für Werkzeughalter

(8d; 9d) bzw. Werkzeuge (8g; 9g) an ihrem Außenumfang besitzt, die zur Bearbeitung von sowohl in d r Hauptspindel (1) als auch in d r Gegenspindel (2) gehaltenen Werkstücken (10; 11) einsetzbar sind.

5

12. Drehmaschine nach einem oder mehreren der Ansprüche 1 bis 11, dadurch gekennzeichnet,

10

die Reitstockspitze (3b) relativ zur Gegenspindel (2) in Z-Richtung verfahrbar ist.

15

20

25

30

35

40

45

50

55

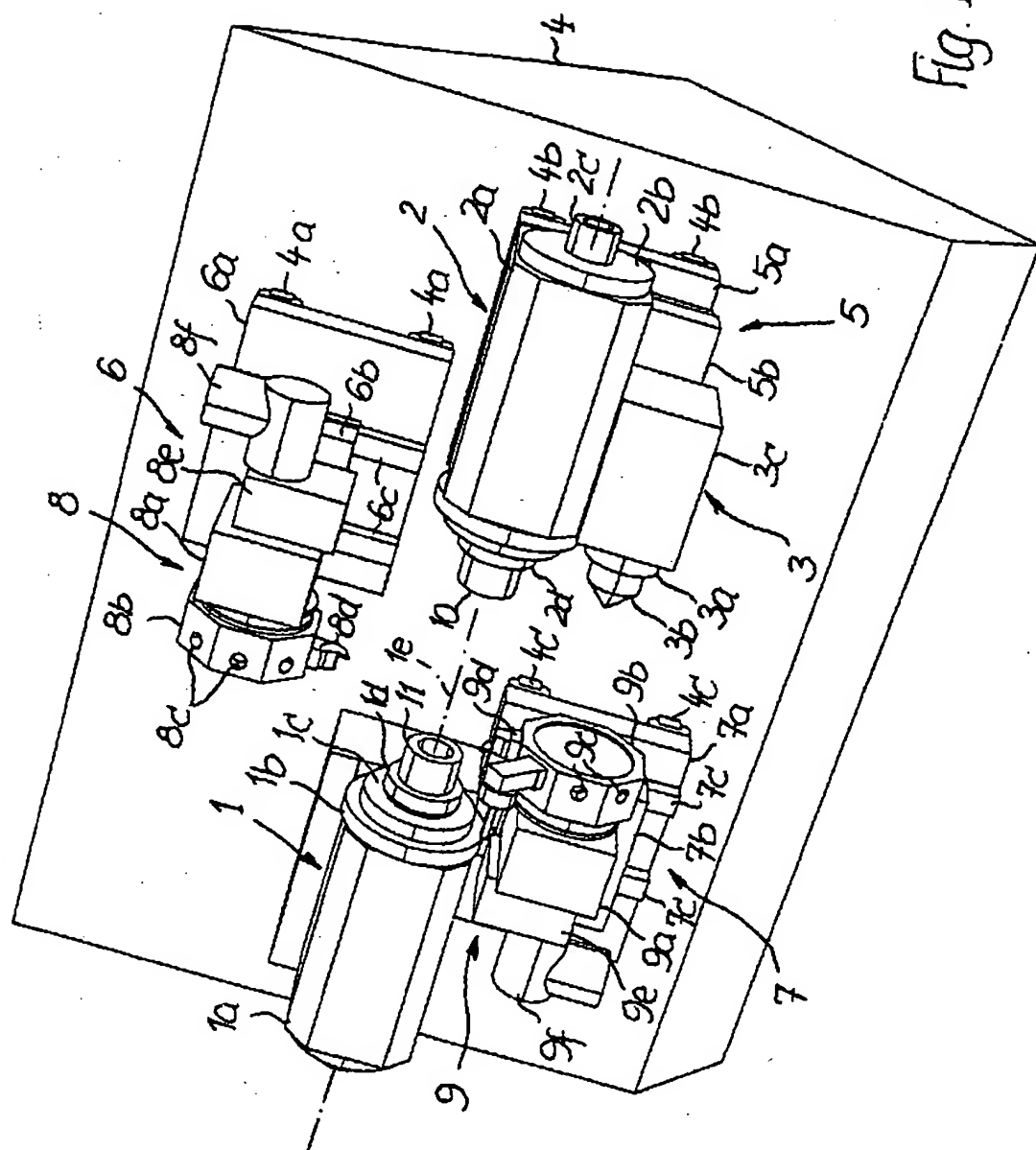
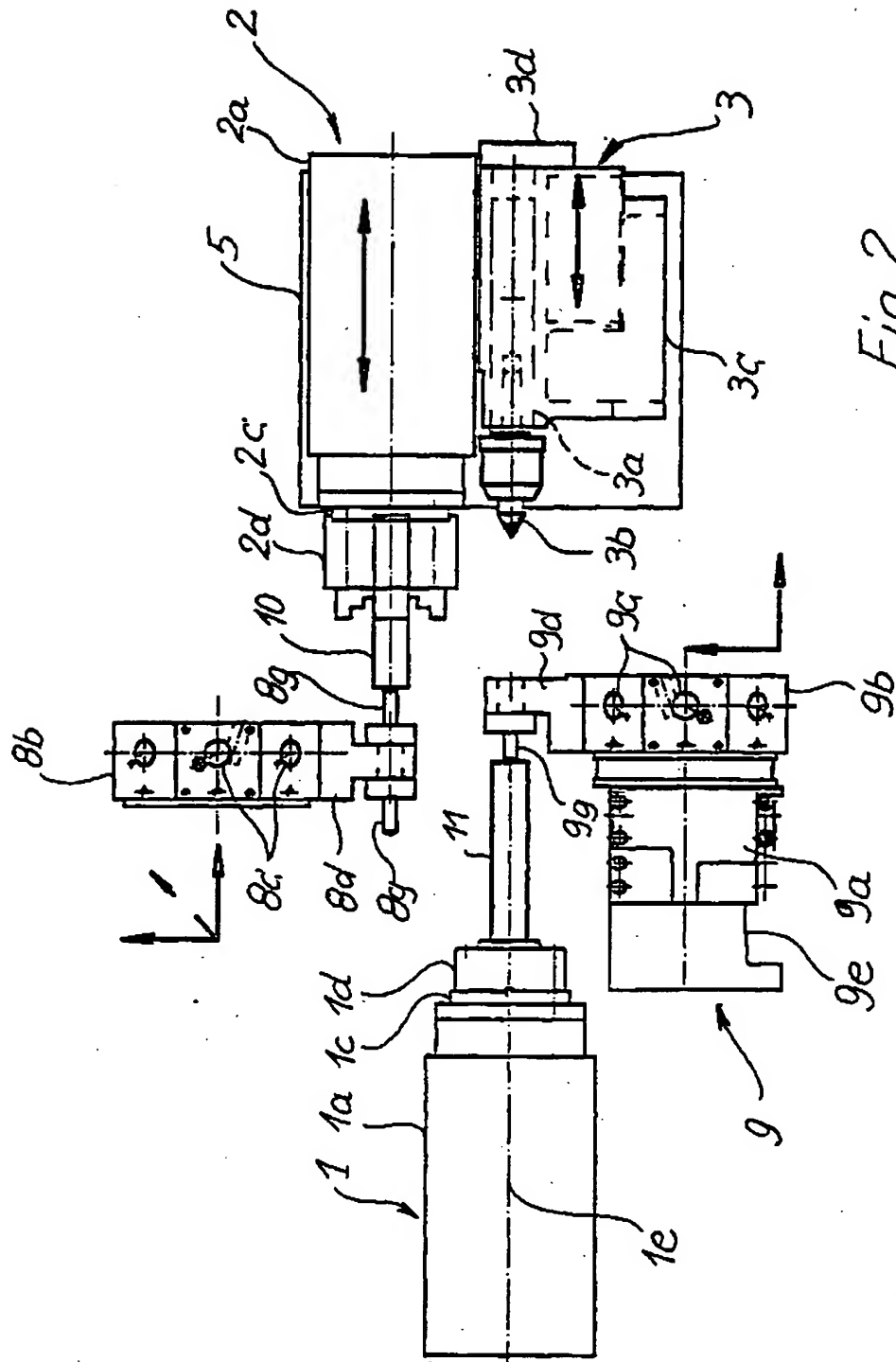


Fig. 1





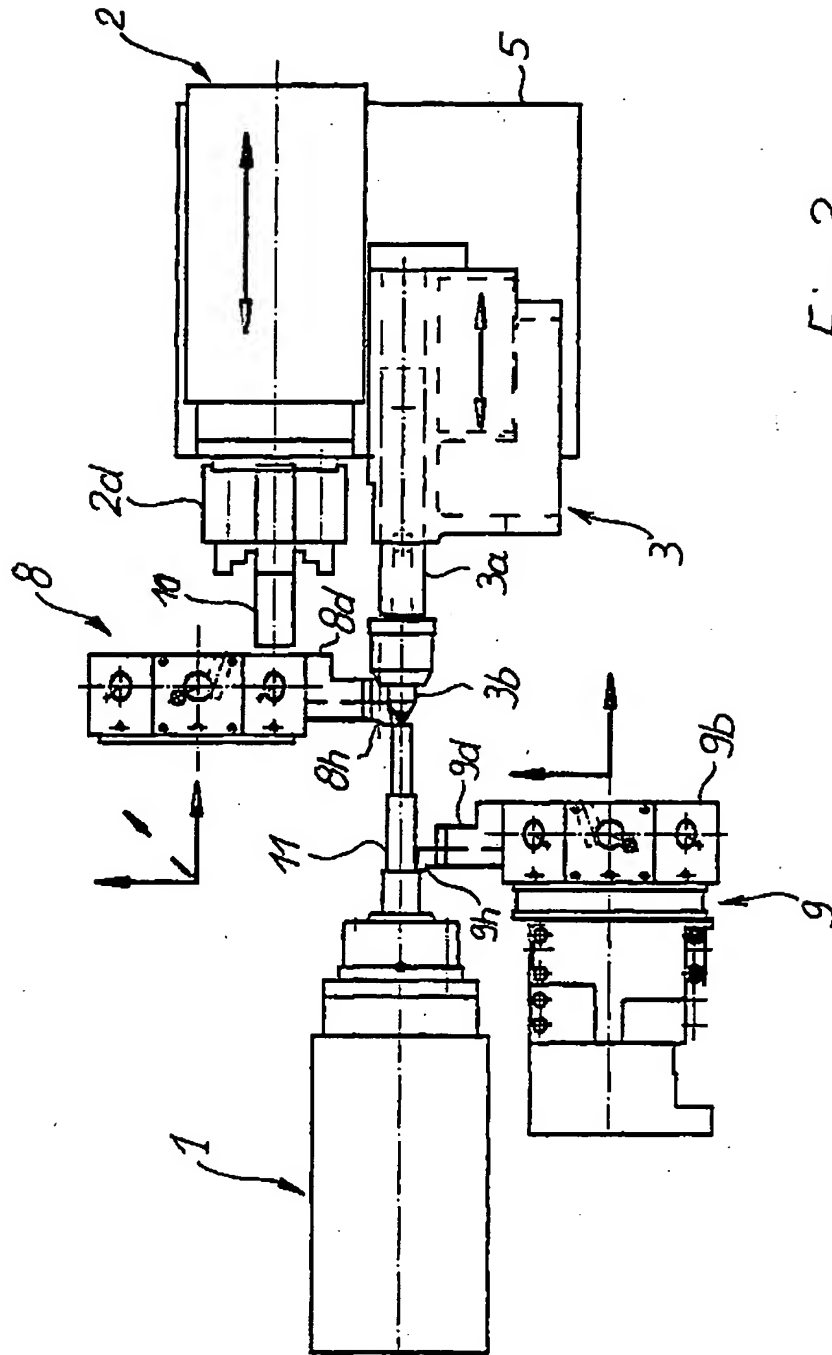
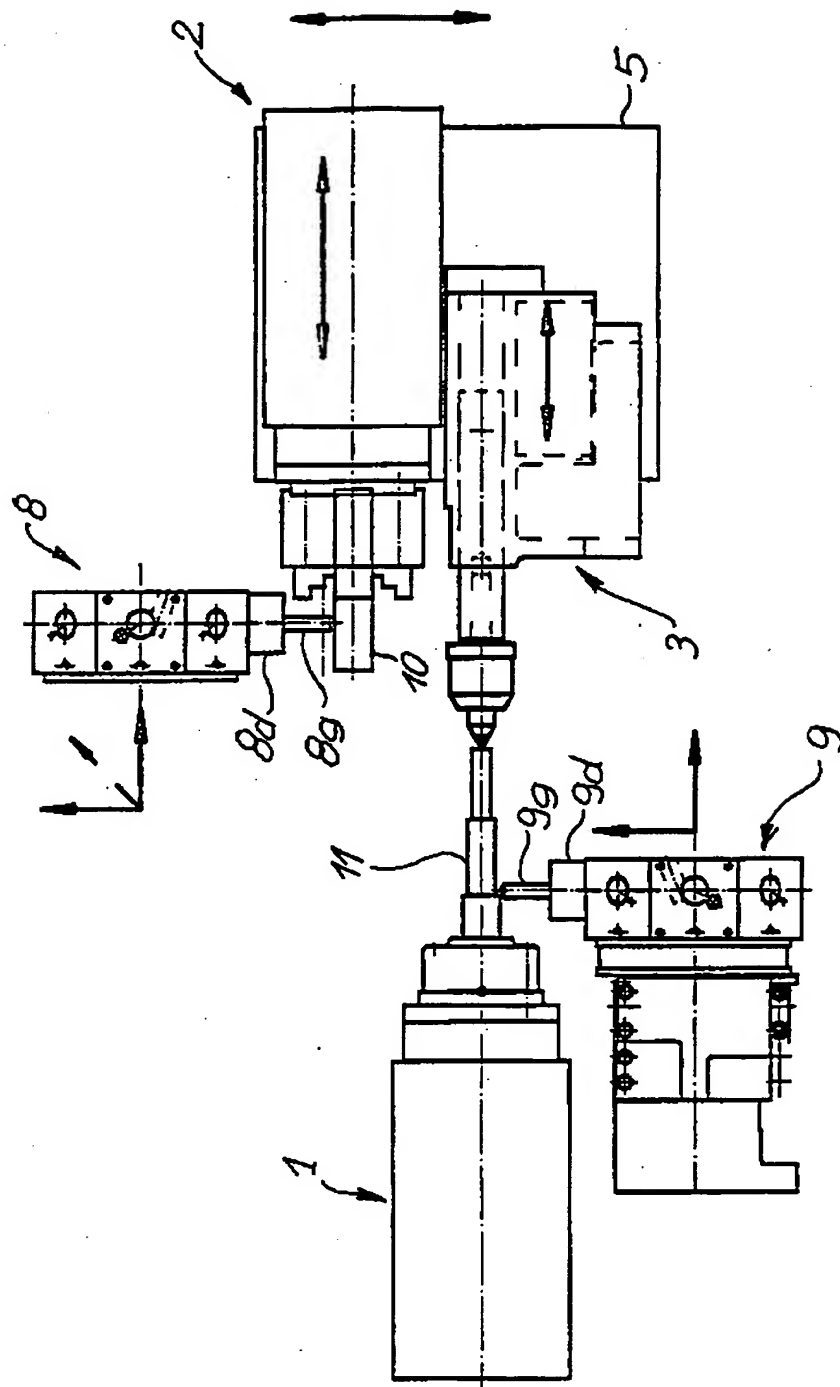


Fig. 3





Europäisches  
Patentamt

# EUROPÄISCHER RECHERCHENBERICHT

Nummer der Anmeldung  
EP 99 12 0509

EINSCHLÄGIGE DOKUMENTE			
Kategorie	Kennzeichnung des Dokuments mit Angabe, soweit erforderlich, der maßgeblichen Teile	Betrifft Anspruch	KLASSIFIKATION DER ANMELDUNG (Int.Cl.7)
Y, D	PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 013, no. 365 (M-859), 15. August 1989 (1989-08-15) & JP 01 121103 A (OKUMA MACH WORKS LTD), 12. Mai 1989 (1989-05-12) * Zusammenfassung *	1-4	B2383/30 B23Q39/04
Y	DE 38 17 161 A (TSNII METALOREZH MASH) 1. Dezember 1988 (1988-12-01) * Spalte 3, Zeile 28-33 - Zeile 54-68; Abbildungen 1,2 *	1-4	
			RECHERCHIERTE SACHGEBIETE (Int.Cl.7)
			B23B B23Q
Der vorliegende Recherchenbericht wurde für alle Patentansprüche erstellt			
Recherchenort <b>MÜNCHEN</b>		Abchlußdatum der Recherche <b>30. Dezember 1999</b>	Prüfer <b>Fischer, M</b>
<p><b>KATEGORIE DER GENANNTEN DOKUMENTE</b></p> <p>X : von besonderer Bedeutung allein betrachtet  Y : von besonderer Bedeutung in Verbindung mit einer anderen Veröffentlichung derselben Kategorie  A : technologischer Hintergrund  O : nichtschriftliche Offenbarung  P : Zwischenliteratur</p> <p>T : der Erfindung zugrunde liegende Theorien oder Grundsätze  E : älteres Patentedokument, das jedoch erst am oder nach dem Anmeldedatum veröffentlicht worden ist  D : in der Anmeldung angeführtes Dokument  L : aus anderen Gründen angeführtes Dokument  &amp; : Mitglied der gleichen Patentfamilie, übereinstimmendes Dokument</p>			

EPO FORM 1503 03/92 (Pmd/C33)

**ANHANG ZUM EUROPÄISCHEN RECHERCHENBERICHT  
 ÜBER DIE EUROPÄISCHE PATENTANMELDUNG NR.**

EP 99 12 0509

In diesem Anhang sind die Mitglieder der Patentfamilien der im obengenannten europäischen Recherchenbericht angeführten Patentedokumente angegeben.  
 Die Angaben über die Familienmitglieder entsprechen dem Stand der Datei des Europäischen Patentamts am  
 Diese Angaben dienen nur zur Unterrichtung und erfolgen ohne Gewähr.

30-12-1999

Im Recherchenbericht angeführtes Patentedokument	Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
JP 01121103 A	12-05-1989	JP 1962239 C	25-08-1995
		JP 6088161 B	09-11-1994
DE 3817161 A	01-12-1988	BG 47228 A	15-06-1990
		GB 2206826 A	18-01-1989
		JP 1097550 A	17-04-1989

EPO FORM P0481

Für nähere Einzelheiten zu diesem Anhang : siehe Amtsblatt des Europäischen Patentamts, Nr.12/82